

Espacios euclídeos y hermíticos III.

Proyecciones. Proyecciones ortogonales. Aplicaciones adjuntas.

1. Calcula la proyección sobre la recta  $V_1$  dada por las ecuaciones  $\{x+y+z=0, x-y=0\}$  en la dirección del plano vectorial  $V_2$  generado por los vectores  $w_1 = (1, 0, 1)$  y  $w_2 = (1, 1, 0)$ . Escribe la proyección sobre el plano  $V_2$  en la dirección de la recta  $V_1$ .
2. En  $\mathbb{R}^4$  con el producto escalar usual, determina las ecuaciones de la proyección ortogonal sobre el subespacio vectorial generado por los vectores  $(1, 1, -1, 0)$  y  $(0, 0, 2, 1)$ .
3. Encuentra la expresión en coordenadas de la proyección ortogonal (con respecto al producto hermítico usual) sobre la recta  $l = \{x - (1+i)z = 0, y = 0\}$ .
4. En  $\mathbb{R}^3$  se considera el producto escalar con matriz en la base canónica

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 2 \\ 0 & 2 & 5 \end{pmatrix}.$$

Calcula la proyección ortogonal del vector con coordenadas  $(1, 1, 1)$  sobre el plano  $\{y+z=0\}$ .

5. Sea  $V = M_2(\mathbb{C})$  y el producto hermítico  $\langle A, B \rangle = \text{traza}(A\bar{B}^T)$ . Encuentra la expresión en coordenadas de la proyección ortogonal sobre el plano generado por  $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & i \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & i \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ .

6. Calcula la aplicación adjunta de:

a)  $h(x, y, z) = (x + y + z, x + 2y + 2z, x + 2y + 3z)$ , con el producto escalar usual de  $\mathbb{R}^3$ .

b)  $h(x_1, x_2) = (x_1 + x_2, x_1 + 2x_2)$  con el producto escalar de  $\mathbb{R}^2$  dado por

$$\phi((x_1, x_2), (y_1, y_2)) = x_1y_1 + (x_1 + x_2)(y_1 + y_2)$$

7. En el espacio vectorial  $\mathbb{R}_n[x]$  definimos el producto escalar

$$\phi(p(x), q(x)) = \int_{-1}^1 p(x)q(x)dx.$$

Demuestra que la aplicación  $A : \mathbb{R}_n[x] \rightarrow \mathbb{R}_n[x]$  dada por  $A(p(x)) = xp(x)' - (xp(x))'$  es autoadjunta (donde  $p(x)'$  denota la derivada de  $p(x)$ ).

8. Considerando el producto escalar usual en  $\mathbb{R}^3$  estudia si la aplicación  $A$  es autoadjunta cuando su matriz asociada en la base  $\mathcal{B} = \{(1, 1, 0), (1, 0, 1), (1, 2, 0)\}$  es

$$\begin{pmatrix} -4 & -5 & -6 \\ 4 & 2 & 7 \\ 3 & 5 & 4 \end{pmatrix}.$$

**9.** Diagonalizar en una base ortonormal cada una de las siguientes aplicaciones demostrando en primer lugar que son autoadjuntas:

**a)**  $A : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dada por  $A(x, y) = (2x + y, 2y + x)$ .

**b)**  $A : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  dada por  $A(x, y, z) = (y + z, x + z, x + y)$ .

**10.** Sea  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  la aplicación lineal cuya matriz asociada en la base estándar de  $\mathbb{R}^3$  es:

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Encuentra una base ortonormal de  $\mathbb{R}^3$  respecto a la que la matriz de  $f$  sea diagonal.

**11.** Sea  $V$  un espacio vectorial sobre  $\mathbb{R}$  y sean  $f, g : V \rightarrow V$  dos aplicaciones autoadjuntas. Decide de manera razonada si la composición  $f \circ g$  es autoadjunta.

**12.** Sea  $V$  un espacio vectorial sobre  $\mathbb{K}$  de dimensión  $n$ . Se dice que una aplicación lineal  $P : V \rightarrow V$  es una proyección si  $P^2 = P$ . El subespacio  $\text{Ker } P$  es la *dirección de la proyección* y el subespacio  $\text{Im } P$  es el *subespacio sobre el que se proyecta*.

**a)** Demuestra que una proyección siempre es diagonalizable.

**b)** Demuestra que  $V = \text{Ker } P \oplus \text{Im } P$ .