

# 3. ÁLGEBRA LINEAL // 3.4. FORMA DE JORDAN DE MATRICES DE ORDEN 2.

Eugenio Hernández

COMPLEMENTOS PARA LA FORMACIÓN DISCIPLINAR  
EN MATEMÁTICAS  
Curso 2011-2012

## 3.4.1. Forma de Jordan de matrices de orden 2 con autovalores reales

**Ejercicio 1.** Prueba que la matriz  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  no puede diagonalizarse.

### 3.4.1. Forma de Jordan de matrices de orden 2 con autovalores reales

**Ejercicio 1.** Prueba que la matriz  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  no puede diagonalizarse.

#### FORMA DE JORDAN DE MATRICES DE ORDEN 2

Sea  $A$  una matriz cuadrada de orden 2 con un autovalor doble  $\lambda \in \mathbb{R}$  y solo un autovector linealmente independiente. Elegir

$\vec{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$ ,  $\vec{v} \neq \vec{0}$  que no sea autovector de  $A$  y tomar

$\vec{u} = (A - \lambda I)(\vec{v}) = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix}$ . Entonces

$$A = PJP^{-1} = \begin{pmatrix} u_1 & v_1 \\ u_2 & v_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda & 1 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_1 & v_1 \\ u_2 & v_2 \end{pmatrix}^{-1}.$$

**Ejercicio 2.** Hallar la forma de Jordan de la matriz

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ -2 & 4 \end{pmatrix},$$

indicando la matriz de paso  $P$ .

**Ejercicio 2.** Hallar la forma de Jordan de la matriz

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ -2 & 4 \end{pmatrix},$$

indicando la matriz de paso  $P$ .

**Ejercicio 3.** Prueba que  $\begin{pmatrix} \lambda & 1 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}^n = \begin{pmatrix} \lambda^n & n\lambda^{n-1} \\ 0 & \lambda^n \end{pmatrix}$ .

## SOLUCIÓN PARA UN SISTEMA DE EVOLUCIÓN

Si la forma de Jordan de una matriz  $A$  de orden 2 es  $\begin{pmatrix} \lambda & 1 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}$ ,  
el sistema de evolución

$$\begin{pmatrix} x_n \\ y_n \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x_{n-1} \\ y_{n-1} \end{pmatrix},$$

tiene como solución

$$\begin{pmatrix} x_n \\ y_n \end{pmatrix} = (c_1 \lambda^n + c_2 n \lambda^{n-1}) \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} + c_2 \lambda^n \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix},$$

donde  $\vec{v} \neq \vec{0}$ ,  $\vec{v} \in \mathbb{R}^2$  no es autovector de  $A$  y  $\vec{u} = (A - \lambda I)(\vec{v})$ .  
Las constantes  $c_1$  y  $c_2$  se determinan con las condiciones  
iniciales.

**Ejercicio 4. (Sistema depredador-presa.)** En un bosque hay conejos y zorros. Los conejos y los zorros se reproducen, pero a su vez la población de conejos disminuye al ser comidos por los zorros y la de los zorros aumenta con el número de conejos. El número  $x_n$  de conejos e  $y_n$  de zorros al finalizar el año  $n$  depende de las existencias en el año  $n - 1$  según las fórmulas

$$\begin{cases} x_n = 3x_{n-1} - y_{n-1} \\ y_n = x_{n-1} + y_{n-1} \end{cases}.$$

Supongamos que inicialmente hay 500 conejos y 1000 zorros.

- Describe la evolución de este sistema a lo largo del tiempo.
- ¿Desaparece alguna de la dos especies? ¿En cuanto tiempo?

## 3.4.2. Forma de Jordan de matrices de orden 2 con autovalores complejos

### FORMA DE JORDAN REAL DE MATRICES DE ORDEN 2 CON AUTOVALORES COMPLEJOS

Sea  $A$  una matriz real de orden 2 con un autovalores complejos  $\lambda_1 = a + bi$ ,  $\lambda_2 = a - bi$ , ( $b \neq 0$ ). Se tiene

$$A = PJP^{-1} = \begin{pmatrix} u_1 & v_1 \\ u_2 & v_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ -b & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_1 & v_1 \\ u_2 & v_2 \end{pmatrix}^{-1},$$

donde  $\vec{w} = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} + i \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}$  es un autovector del autovalor  $\lambda_1$ . La matriz  $J = \begin{pmatrix} a & b \\ -b & a \end{pmatrix}$  se llama forma de Jordan real de la matriz  $A$ .



**Ejercicio 5.** Hallar la forma de Jordan real y la matriz de paso

$P$  para la matriz  $A = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$ .

**Ejercicio 5.** Hallar la forma de Jordan real y la matriz de paso

$P$  para la matriz  $A = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$ .

Para calcular  $J^n = \begin{pmatrix} a & b \\ -b & a \end{pmatrix}^n$  escribir

$$a + bi = r(\cos \alpha + i \operatorname{sen} \alpha) = re^{i\alpha}.$$

Entonces,

$$J^n = \begin{pmatrix} r \cos \alpha & r \operatorname{sen} \alpha \\ -r \operatorname{sen} \alpha & r \cos \alpha \end{pmatrix}^n = \begin{pmatrix} r \cos n\alpha & r \operatorname{sen} n\alpha \\ -r \operatorname{sen} n\alpha & r \cos n\alpha \end{pmatrix}.$$

**Ejercicio 5.** Hallar la forma de Jordan real y la matriz de paso

$P$  para la matriz  $A = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$ .

Para calcular  $J^n = \begin{pmatrix} a & b \\ -b & a \end{pmatrix}^n$  escribir

$$a + bi = r(\cos \alpha + i \operatorname{sen} \alpha) = re^{i\alpha}.$$

Entonces,

$$J^n = \begin{pmatrix} r \cos \alpha & r \operatorname{sen} \alpha \\ -r \operatorname{sen} \alpha & r \cos \alpha \end{pmatrix}^n = \begin{pmatrix} r \cos n\alpha & r \operatorname{sen} n\alpha \\ -r \operatorname{sen} n\alpha & r \cos n\alpha \end{pmatrix}.$$

**Ejercicio 6.** Calcular  $A^{20}$  para  $A = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$ .

## SOLUCIÓN PARA UN SISTEMA DE EVOLUCIÓN

Si la forma de Jordan de una matriz  $A$  de orden 2 es

$$J = \begin{pmatrix} a & b \\ -b & a \end{pmatrix}, \text{ el sistema de evolución}$$

$$\begin{pmatrix} x_n \\ y_n \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x_{n-1} \\ y_{n-1} \end{pmatrix},$$

tiene como solución

$$\begin{pmatrix} x_n \\ y_n \end{pmatrix} = (c_1 r^n \cos n\alpha + c_2 r^n \operatorname{sen} n\alpha) \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} \\ + (-c_1 r^n \operatorname{sen} n\alpha + c_2 r^n \cos n\alpha) \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix},$$

donde  $\vec{w} = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} + i \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}$  es un autovector del autovalor  $\lambda_1$ . Las constantes  $c_1$  y  $c_2$  se determinan con las condiciones iniciales.

### Ejercicio 7. Resolver

$$\begin{pmatrix} x_n \\ y_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{n-1} \\ y_{n-1} \end{pmatrix},$$

con las condiciones iniciales  $x_0 = 5, y_0 = 1$ .