

Espacio Dual.

1. Encontrar la base dual de la base $\mathcal{B} = \{(1, 2, 1), (0, 1, 1), (1, 1, 1)\}$ de \mathbb{R}^3 .
2. Encontrar la base dual de la base $\mathcal{B} = \{1, 1 + x, -2 + x^2, -x^2 + x^3\}$ de $\mathbb{R}_3[x]$.
3. Encontrar una base $\mathcal{B} = \{v_1, v_2, v_3\}$ de \mathbb{R}^3 , respecto de la cual v_1^* (el dual de v_1 respecto de \mathcal{B}) coincide con la aplicación lineal $f(x, y, z) = x - y$.
4. El subconjunto \mathcal{S} de V^* es una base. Decidir si la anterior afirmación es verdadera o falsa para los siguientes casos:
 - (i) $V = \mathbb{R}^3$, $\mathcal{S} = \{\omega_1(x_1, x_2, x_3) = x_1 + x_2 + x_3, \omega_2(x_1, x_2, x_3) = x_2, \omega_3(x_1, x_2, x_3) = x_1 + x_2\}$.
 - (ii) $V = \mathbb{R}_1[x]$, $\mathcal{S} = \{\omega_1(p(x)) = \int_0^1 p(x)dx, \omega_2(p(x)) = \int_{-1}^0 p(x)dx\}$.
 - (iii) $V = \mathbb{R}_2[x]$, $\mathcal{S} = \{\omega_1(p(x)) = p(0), \omega_2(p(x)) = p'(0), \omega_3(p(x)) = p''(0)\}$.
5. Sea $T : \mathbb{R}_3[x] \rightarrow \mathbb{R}$ la aplicación lineal definida por $T(p(x)) = \int_{-1}^1 p(t) dt$. Calcular las coordenadas de T respecto de la base dual de $\{1, x, x^2, x^3\}$.
6. Sea $\omega \in (\mathbb{R}^4)^*$ definida por $\omega(x, y, z, t) = 2x - y + 3t$. Calcular las coordenadas de ω con respecto a la base dual de $\mathcal{B} = \{(1, 1, 1, 1), (1, 1, 0, 0), (1, 0, 0, 0), (1, 1, 1, 2)\}$.
7. Sea $f : M_2(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}^3$ la aplicación lineal dada por

$$f \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = (a + b, 0, d)$$

- (i) Encontrar bases de $\text{Ker}(f)$ y de $\text{Im}(f)$. Comprobar la fórmula de la dimensión.
 - (ii) Sea $\{v_1^*, v_2^*, v_3^*\}$ la base dual de $\{v_1 = (1, 0, 0), v_2 = (1, 1, 0), v_3 = (1, 1, 1)\}$ y f^* la aplicación dual. Calcular $f^*(v_3^*)$.
 - (iii) Calcular la matriz de f^* respecto de las bases canónicas.
 - (iv) Describir el núcleo de f^* y el anulador de $\text{Im}(f)$.
 - (v) Describir el anulador de $\text{Ker}(f)$ y la imagen de f^* .
8. Sea $f : \mathbb{R}_2[x] \rightarrow \mathbb{R}^2$ la aplicación lineal definida por $f(p(x)) = (p(0), p'(0))$. Calcular:
 - (i) la matriz de f respecto de las bases canónicas y la de f^* respecto de sus duales.
 - (ii) la matriz de f respecto de las bases $\mathcal{B}_1 = \{1 + x, 1, x^2\}$ y $\mathcal{B}_2 = \{(1, 0), (1, 1)\}$ y la de f^* respecto de sus duales.
 9. Sean $f : V \rightarrow W$ y $g : W \rightarrow T$ dos aplicaciones lineales.
 - (i) Demostrar que $(g \circ f)^* = f^* \circ g^*$.
 - (ii) Si f es biyectiva, demostrar que $(f^*)^{-1} = (f^{-1})^*$.
 - (iii) Sea M una matriz invertible de orden n . Probar que $(M^{-1})^t = (M^t)^{-1}$.

10. Dados los siguientes subespacios vectoriales de \mathbb{R}^4 :

$$W_1 = \{(x_1, x_2, x_3, x_4) \in \mathbb{R}^4 : x_1 - 2x_2 + 3x_4 = x_2 + x_4 = 0\} \quad \text{y} \quad W_2 = \langle (-5, -1, 1, 1), (0, 0, 0, 1) \rangle,$$

calcular una base del anulador de W_1 , W_2 , $W_1 \cap W_2$ y $W_1 + W_2$.

11. Expresar cada uno de los siguientes subespacios de \mathbb{R}^n como conjunto de soluciones de un sistema de ecuaciones lineales adecuado.

(i) $V = \langle v_1 = (1, -1, 2), v_2 = (2, 1, -1) \rangle \subset \mathbb{R}^3$

(ii) $E = \langle v_1 = (1, 1, 1, 3), v_2 = (1, 1, 3, 2), v_3 = (1, 3, 2, 1) \rangle \subset \mathbb{R}^4$

(iii) $F = \langle v_1 = (3, 1, 1, 1), v_2 = (2, 3, 1, 1), v_3 = (1, 2, 3, 1) \rangle \subset \mathbb{R}^4$

(iv) $E \cap F \subset \mathbb{R}^4$

(v) $G = \langle v_1 = (1, 1, 1, 1, 2), v_2 = (1, 1, 1, 2, 2), v_3 = (1, 1, 2, 2, 2) \rangle \subset \mathbb{R}^5$

(vi) $H = \langle v_1 = (2, 1, 1, 1, 1), v_2 = (2, 2, 1, 1, 1), v_3 = (2, 2, 2, 1, 1) \rangle \subset \mathbb{R}^5$

(vii) $G \cap H \subset \mathbb{R}^5$

12. Sea V un espacio vectorial de dimensión finita y W un subespacio de V . Demostrar que el espacio vectorial cociente V^*/W^0 es isomorfo a W .