

APELLIDOS, NOMBRE: _____

Grupo
1

Ejercicio 1	Ejercicio 2	Ejercicio 3	Ejercicio 4	FINAL
<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
3 puntos	2 puntos	3 puntos	2 puntos	10

◇◇◇◇◇ **Razonar debidamente las respuestas** ◇◇◇◇◇

Problema 1. Decide de manera razonada si las siguientes afirmaciones son verdaderas o falsas.

- (i) El conjunto $M = \{p(x) \in \mathbb{R}[x] \mid p(0) = 1\}$ es un subespacio vectorial de $\mathbb{R}[x]$.
- (ii) Sea $D = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x = y = z\}$ el subespacio diagonal de \mathbb{R}^3 y $e_1 = (1, 0, 0)$, $e_2 = (0, 1, 0)$, $e_3 = (0, 0, 1)$ la base estándar. Escribimos $[v]$ para la clase de v en \mathbb{R}^3/D . Entonces las clases $[e_1], [e_2]$ forman una base de \mathbb{R}^3/D y la clase de $(1, 2, 3)$ se escribe con respecto a esta base como $[(1, 2, 3)] = -2[e_1] - [e_2]$.
- (iii) Sean $u_1 = (1, 0, 2), u_2 = (1, 0, 3), u_3 = (0, 1, 5) \in \mathbb{R}^3$, de modo que $\mathcal{B} = \{u_1, u_2, u_3\}$ es base de \mathbb{R}^3 . Entonces la base dual \mathcal{B}^* de \mathcal{B} esta definida por las siguientes formas lineales

$$u_1^*(x, y, z) = 3x + 5y - z, \quad u_2^*(x, y, z) = -2x - 5y + z, \quad y \quad u_3^*(x, y, z) = y.$$

Problema 2. Denotemos por $\mathbb{R}_3[x]$ el conjunto de los polinomios con coeficientes reales de grado menor o igual que tres junto con el polinomio 0 y sea $f : M_2(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}_3[x]$ la aplicación lineal definida por

$$f \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = ax^3 + (b + c + d)x^2 + (2b + c)x + (a + b + c + d).$$

- (i) Calcula la matriz de f con respecto a la base canónica de $M_2(\mathbb{R})$ y la base $\{1, x, x^2, x^3\}$ de $\mathbb{R}_3[x]$.
- (ii) Calcula una base de $\text{Ker}(f)$ y una base de $\text{Im}(f)$. Comprueba que se cumple el Teorema de la dimensión.
- (iii) Sea $W = \{p(x) \in \mathbb{R}_3[x] \mid p(0) = p'(0) = 0\}$. Calcula una base de $W \cap \text{Im}(f)$.
- (iv) Demuestra que $W + \text{Im}(f)$ es $\mathbb{R}_3[x]$.

Problema 3. Dada la matriz

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & 0 & -2 \\ 1 & 0 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$

cuyo polinomio mínimo es $x^2(x - 1)$.

- (i) Calcula los autovalores y autovectores de A .
- (ii) Determina si A es diagonalizable o no.
- (iii) Determina la forma canónica de Jordan J de A .
- iv) Si J tiene coeficientes racionales, encuentra una base de \mathbb{Q}^4 respecto a la cual el endomorfismo de \mathbb{Q}^4 definido por A tenga matriz de Jordan J y una matriz P tal que $AP = PJ$.

Problema 4. Sea V un K -espacio vectorial de dimensión finita. Llamaremos *simetrías* a los endomorfismos $s : V \rightarrow V$ tales que $s \circ s = I$, donde I es el endomorfismo identidad en V . Sea $s : V \rightarrow V$ una simetría. Demuestra que:

- (i) s es un isomorfismo.
 - (ii) $Im(s - I) \subset Ker(s + I)$.
 - (iii) $V = Ker(s - I) \oplus Ker(s + I)$. [Sugerencia: $v = \frac{v+s(v)}{2} + \frac{v-s(v)}{2}$.]
 - (iv) $Im(s - I) = Ker(s + I)$.
-